



Stoccatore robotizzato L-MATIC

Serie 133

Sicurezza

Grazie alla gestione intelligente di sicurezza, l'L-MATIC anticipa e reagisce in modo autonomo in base all'ambiente circostante. La rilevazione avanzata degli ostacoli interviene in tempo reale adattando la velocità di marcia per migliorare la produttività e garantire la massima sicurezza.

Prestazioni

L'esclusivo sistema di geonavigazione senza infrastrutture aggiuntive rende questa soluzione flessibile e scalabile. In configurazione singola o all'interno di una flotta di carrelli robotizzati, l'L-MATIC può facilmente interagire con l'ambiente lavorativo del cliente (convogliatori, rulliere...) e interfacciarsi con il sistema WMS/ERP. L'L-MATIC lavora sempre a una velocità ottimale per raggiungere la massima produttività.

Comfort

L'L-MATIC è originariamente progettato per operare in ambienti con presenza di personale. L'interfaccia intuitiva HMI mostra immediatamente i comandi e le informazioni necessarie. Inoltre, la doppia modalità di guida, automatica e manuale, rende l'L-MATIC molto versatile.

Affidabilità

Completamente integrato nella gamma di carrelli da magazzino, l'L-MATIC possiede tutti gli standard di qualità di Linde e l'affidabile tecnologia di navigazione "DRIVEN BY BALYO". Sempre disponibile, l'L-MATIC supporta il business 24/7, garantendo risparmi notevoli.

Produttività

Efficienza sul lavoro, efficienza nel service. Grazie a un sistema di diagnostica computerizzato e remoto e al programma di manutenzione, l'L-MATIC è sempre disponibile.

Caratteristiche

Sistema di guida

- Carrello robotizzato derivato dalla produzione di serie
- Doppia modalità di guida: automatico e manuale
- Navigazione laser, scanner di sicurezza anteriore e posteriore, laser a tenda, computer integrato, pulsante di arresto di emergenza, indicatori acustici e luminosi, blue spot



Geonavigazione

- Tecnologia innovativa senza infrastrutture (no riflettori)
- Basata su caratteristiche strutturali esistenti (muri, colonne, scaffali...)
- Mappatura e localizzazione in tempo reale
- Integrazione in strutture esistenti, estensione graduale o impiego globale



Sicurezza intelligente

- Adattamento della zona di rilevazione in base alla velocità
- Zona di rilevazione in curva dinamica
- Coabitazione naturale con operatori e altri carrelli
- Rilevamento di pallet od ostacoli, grazie allo scanner laser posteriore



Interfaccia intuitiva

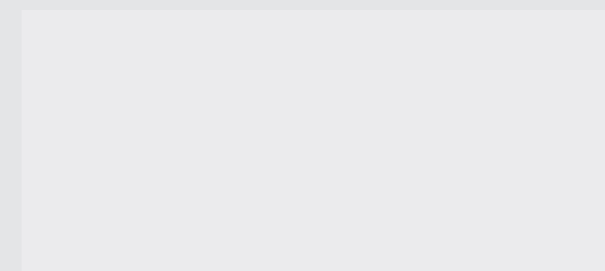
- Touch screen 7" LCD
- Carrello, batteria e stato del sistema
- Gestione delle missioni e dei report in tempo reale
- Localizzazione intuitiva del percorso
- Modalità service con accesso PIN
- Estrazione dati tramite USB



Gestione operazioni

- Gestione magazzino a blocchi (tramite scanner anteriore)
- Gestione scaffalatura
- Software di supervisione per gestione intelligente del traffico
- Diverse opzioni di avvio delle missioni: pulsanti, sensori, PLCs, software di supervisione, WMS/ERP...

I dati e le illustrazioni non sono vincolanti. Riserva di diritto a modifiche tendenti a miglioramenti costruttivi e tecnici.



Linde Material Handling Italia SPA, Via del Luguzzone, 3 - 21020 Buguggiate (VA)
Telefono 0332.877.111 - Telefax 0332.463505, www.linde-mh.it, info@linde-mh.it



Stampato in Italia 154.1.0218

Dati tecnici (secondo VDI 2198)

Caratteristiche	1.1	Casa costruttrice (sigla)		LINDE/BALYO
	1.2	Modello		L-MATIC
	1.2a	Serie		133
	1.3	Gruppo propulsore elettrico, diesel, benzina, GPL, corrente di rete		Batteria
	1.4	Sistemazione guida: a mano, accomp., in piedi, seduto		Robotico/manuale
	1.5	Portata	Q (t)	1.2 / 2.0
	1.6	Baricentro	c (mm)	600
	1.8	Distanza carico	x (mm)	948 (833) ¹⁾
	1.9	Passo	y (mm)	1625 (1510) ¹⁾²⁾
Pesi	2.1	Peso proprio	(kg)	1415 ³⁾⁴⁾
	2.2	Carico sugli assali con carico ant./post.	(kg)	1367/1248 (1419/1996) ³⁾⁴⁾
	2.3	Carico sugli assali senza carico ant./post.	(kg)	1110 / 305 ³⁾
Ruote, Telaio	3.1	Gommatura: piena, SE, pneu., P=poliuretano		Poliuretano
	3.2	Dimensioni gommatura anteriore		Ø 254 x 102
	3.3	Dimensioni gommatura posteriore		2x Ø 85 x 85
	3.4	Ruote: numero ant. / post. (x = motrice)		Ø 125 x 60
	3.5	Carreggiata anteriore		1x + 2 / 2
	3.6	Carreggiata posteriore	b10 (mm)	544 ¹⁾
	3.7	Carreggiata posteriore	b11 (mm)	380 ¹⁾
Dimensioni	4.2	Altezza minimo ingombro	h1 (mm)	1490
	4.3	Alzata libera	h2 (mm)	150
	4.4	Sollevamento	h3 (mm)	1924
	4.5	Altezza Massimo ingombro	h4 (mm)	2460
	4.6	Sollevamento iniziale	h5 (mm)	125
	4.9	Altezza del timone durante le operazioni, min./max.	h14 (mm)	1140 / 1350
	4.15	Altezza forche abbassate	h13 (mm)	86
	4.19	Lunghezza totale	l1 (mm)	2285 ¹⁾²⁾
	4.20	Lunghezza incluso dorso forche	l2 (mm)	1135 ²⁾
	4.21	Larghezza totale	b1/b2 (mm)	804 ¹⁾
	4.22	Dimensione forche DIN ISO 2331	s/e/l (mm)	55 x 180 x 1150 ⁵⁾
	4.24	Larghezza della piastra porta forche	b3 (mm)	780
	4.32	Altezza libera dal suolo metà passo	m2 (mm)	20
	4.33	Corridoio con pallet 1000 x 1200 trasv Ast (mm)	Ast (mm)	2868 (2774) ²⁾⁶⁾
	4.34	Corridoio con pallet 800 x 1200 longit.	Ast (mm)	2739 (2694) ²⁾⁶⁾
4.35	Raggio di volta	Wa (mm)	2066 (1951) ²⁾⁷⁾	
Prestazioni	5.1	Velocità di traslazione con/senza carico	(km/h)	6/6 (max. 7.2/2.9) ⁸⁾
	5.2	Velocità di sollevamento con/senza carico	(m/s)	0.11 / 0.22 (0.06 / 0.06)
	5.3	Velocità di abbassamento con/senza carico	(m/s)	0.3 / 0.3 (0.07 / 0.07)
	5.8	Max. pendenza superabile con/senza carico	(%)	5.0 / 5.0
	5.10	Freno di servizio		Elettromagnetico
Motore	6.1	Motore di trazione - Potenza 60 min.	(kW)	3
	6.2	Motore di sollevamento - Potenza 15%	(kW)	1.7
	6.3	Batteria secondo DIN 43531/35/36 A, B, C, no		no
	6.4	Tensione / capacità nominale K5	(V/Ah)	24 / 375
	6.5	Peso batteria (± 5%)	(kg)	295
Varie	8.1	Tipo di trasmissione		LAC
	8.4	Rumorosità all'orecchio del carrellista	(dB(A))	< 70

1) (± 5 mm)

2) ± 0 mm = 3 PzS laterale; + 100 mm = 4PzS laterale

3) Valori con batteria, vedere riga 6.4/6.5.

4) (± 10%)

5) Razze 60x125x1119

6) Escluso "a"=200 mm (min.) distanza di sicurezza in corsia.

7) Escluso "a"=100mm di distanza davanti al laser di sicurezza anteriore

8) Valori tra parentesi durante le operazioni automatiche, in avanti/in retromarcia

Equipaggiamenti

Equipaggiamenti di serie

Modulo di navigazione posto su un robusto telaio con illuminazione, consolle di comando, touch screen, modulo di comunicazione, navigazione laser
Scanner di sicurezza anteriore e posteriore
Gestione software di trazione/sterzo e sollevamento
Ruota motrice e rulli di carico tandem in poliuretano
Batteria con sostituzione laterale 3PzS
Supporto batteria fisso per due batterie
Montante Simplex 1924 mm
Piastra porta forche 560/1150/55 mm
Accensione del carrello tramite chiave
Protezione montante in policarbonato
Sensore di rilevamento carico
Scanner a raggio laser 2D
Blue spot

Equipaggiamenti speciali

Protezione carico h=1000mm
Rulli di carico tandem con ingrassatori
Griglia di protezione
Percezione del carico mobile montata sulla piastra porta forche (applicazione sugli scaffali)
Telecamera 3D per la percezione del volume (in funzione della versione)
Ulteriore avvisatore acustico
Lettore codice a barre
Pulsantiera (COMBOX)
Diversi sensori: scanner laser laterali

